



I D-3-H Positionierer

Der **3-Stationen-Positionierer D-3-H** besitzt eine vertikale Drehachse für den Stationswechsel und drei horizontale Drehachsen für die drei Arbeitsstationen, die unter Verwendung von Roboter-Servomotoren den Synchronbetrieb des Manipulators mit den zwei horizontalen Achsen des Roboters, jeweils auf der Arbeitsstation, ermöglichen.

Der **Positionierer D-3-H** ist in verschiedenen Traglastklassen von 500 kg bis 2.000 kg mit Dreh-Durchmessern bis 1.500 mm verfügbar. Die Positionierer sind wartungsfreundlich und haben eine vollautomatische Schmierung für eine hohe Lebensdauer.

Zusätzlich zum umfangreichen Standard bieten wir individuelle Lösungen für spezifische Anforderungen an.

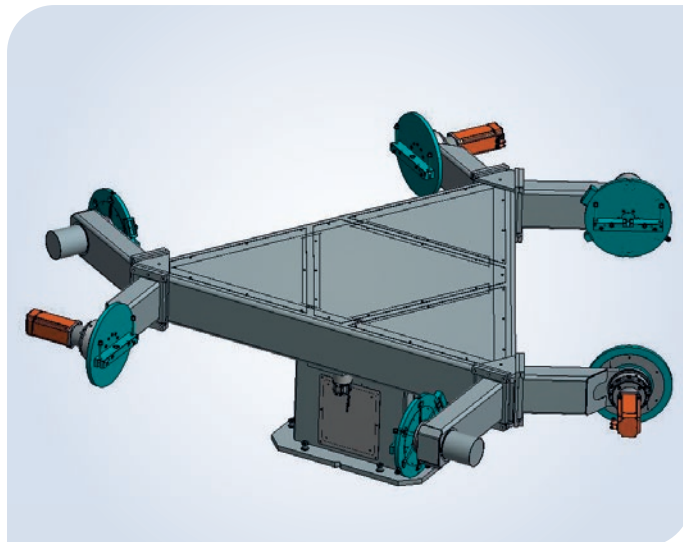
Die Positionierer sind in folgenden Varianten lieferbar:

1. Lieferung ohne Motor
2. Lieferung des Funktionspaketes, einschließlich Parametrierung und Kalibrierung der externen Achsen

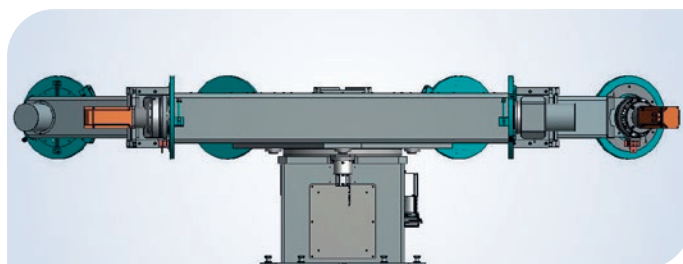


Optionen

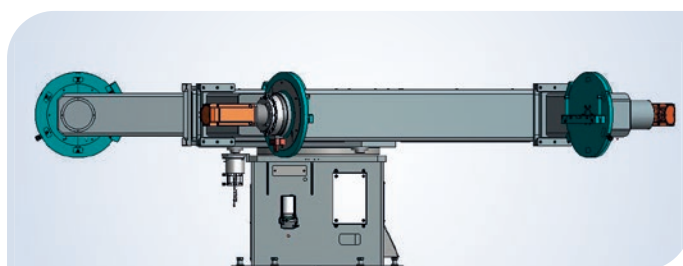
- ▶ Medien steckbar
 - ▶ Schleifring für Elektrosignale, parallel und/oder Bus
 - ▶ Druckluft 6 bar, ein- oder mehrkanalig
 - ▶ Hydraulik, ein- oder mehrkanalig
 - ▶ Schweißmasse
- ▶ kundenspezifische Vorrichtungsanbindung
- ▶ Farben nach RAL auf Wunsch verfügbar
- ▶ Blendschutz



D-3-H



D-3-H Vorderansicht

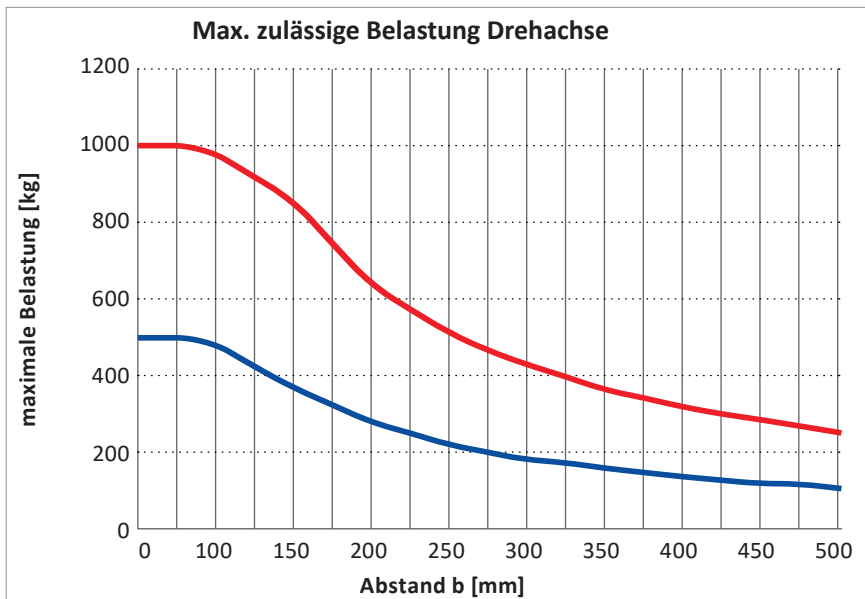
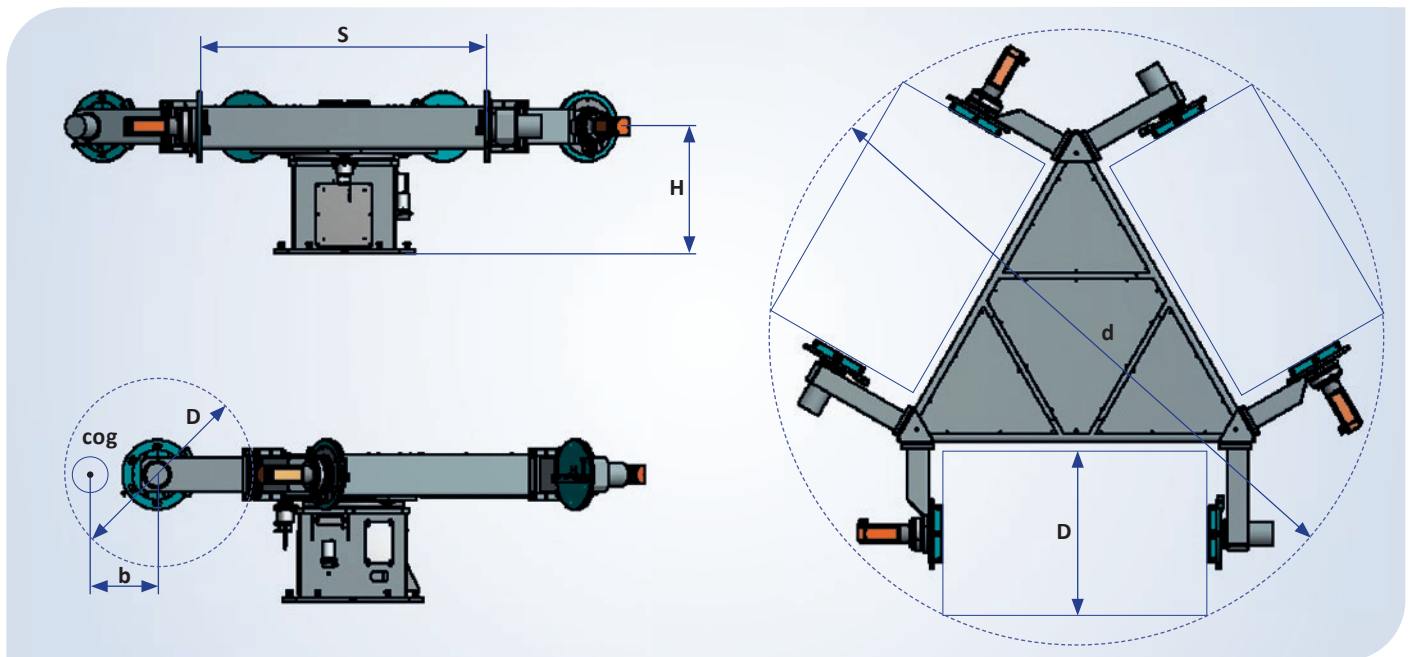


D-3-H Seitenansicht

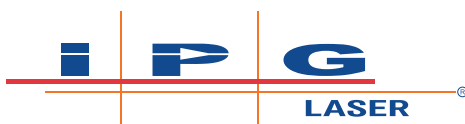
Typ Positionierer	max. Tragkraft Arbeitsachse [kg]		max. Nennrehmoment* Arbeitsachse [Nm]	Eigengewicht [kg] bei S = 2.000 und D = 1.200	Stationswechselzeit für 120° t [s]			Stationswechselzeit für 240° t [s]			Höhe Drehachse H [mm]	Drehkreisdurchmesser d bei D = 1200 [mm]		
	500	1.000			S = 1.500	S = 2.000	S = 2.500	S = 1.500	S = 2.000	S = 2.500		S = 1.500	S = 2.000	S = 2.500
D-3-H-500	●	–	561	2.450	3,0 bis 4,2			3,2 bis 4,5			907	4266	4477	4725
D-3-H-1000	●	●	1.275	2.450	4,0 bis 5,0			4,2 bis 5,5			907	4266	4477	4725

* abhängig von Motortyp (Roboterhersteller)
● verfügbar – nicht verfügbar/relevant

alle gängigen Roboterfabrikate können verwendet werden



S: Spitzenweite
D: Durchmesser Drehachse
H: Höhe Drehachse (Ab-
leitung für Einlegehöhe)
d: Drehkreisdurchmesser
Tisch
b: Abstand Planscheibe
– cog
cog: center of gravity
– Masseschwerpunkt



IPG Laser GmbH
Bereich Automation

Kammerfeldstraße 1
D-85391 Allershausen
phone +49 8166 99277 0

automation@ipgphotonics.com
www.robot-concept.eu
www.ipgphotonics.com

Die im vorliegenden Datenblatt abgebildeten Darstellungen, Diagramme und technischen Informationen über die Beschaffenheit der Produkte sind unverbindlich und stellen keine Zusicherung von Eigenschaften dar. Die Daten dienen lediglich Informationszwecken – technische und optische Änderungen vorbehalten. Technische Daten der Produktspezifikation können im Verbund eines Gesamtsystems durch aufgabenspezifische und/oder konzeptionelle Rahmenbedingungen abweichen. Die für den Umfang unserer Lieferungen und Leistungen zugesicherten Eigenschaften sowie die im Rahmen der Produkthaftung maßgeblichen Informationen entnehmen Sie bitte den entsprechenden Produkt-Dokumentationen.

The Power to Transform®

© IPG Laser GmbH, 2020

D-3-H-dt_03.2020