



# HL Positionierer

Der **Orbital Positionierer HL** besitzt zwei einseitig gelagerte rotatorische Drehachsen für eine Orbitalbewegung eines Bauteils, z.B. zum Schweißen in Vorzugslage, die unter Verwendung von Roboter-Servomotoren den Synchronbetrieb des Manipulators mit den zwei externen Achsen des Roboters ermöglichen.

Der **Positionierer HL** ist in verschiedenen Traglastklassen von 250 kg bis 1.000 kg verfügbar. Der maximal mögliche Durchmesser von Vorrichtungen bzw. Bauteilen liegt bei dem Typ HL-1000 mit vollem Arbeitsbereich bei 1.200 mm. Bei Bedarf kann eine Medienversorgung für Vorrichtungen durch die Drehachsen geführt werden die auch das endlos Drehen der Drehachse ermöglicht. Zusätzlich zum umfangreichen Standard bieten wir individuelle Lösungen für spezifische Anforderungen an.

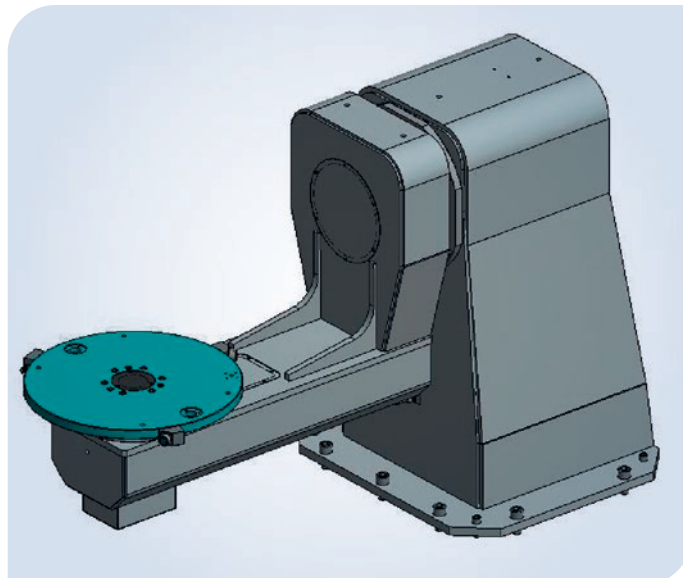
**Die Positionierer sind in folgenden Varianten lieferbar:**

1. Lieferung ohne Motor
2. Lieferung des Funktionspaketes, einschließlich Parametrierung und Kalibrierung der externen Achsen

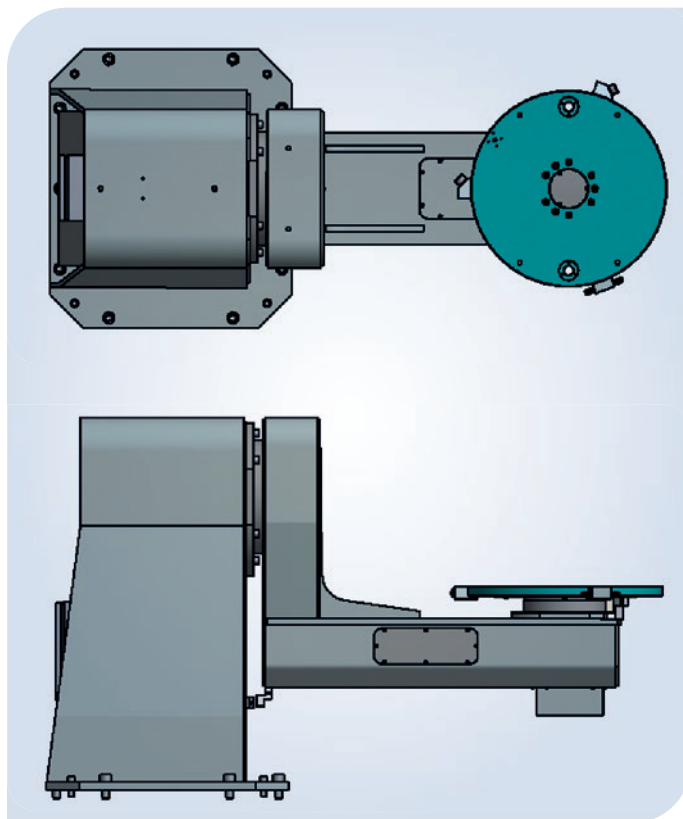


## Optionen

- ▶ Medien steckbar
  - ▶ Schleifring für Elektrosignale, parallel und/oder Bus
  - ▶ Druckluft 6 bar, ein- oder mehrkanalig
  - ▶ Hydraulik, ein- oder mehrkanalig
  - ▶ Schweißmasse
- ▶ kundenspezifische Vorrichtungsanbindung
- ▶ Farben nach RAL auf Wunsch verfügbar



HL-1000

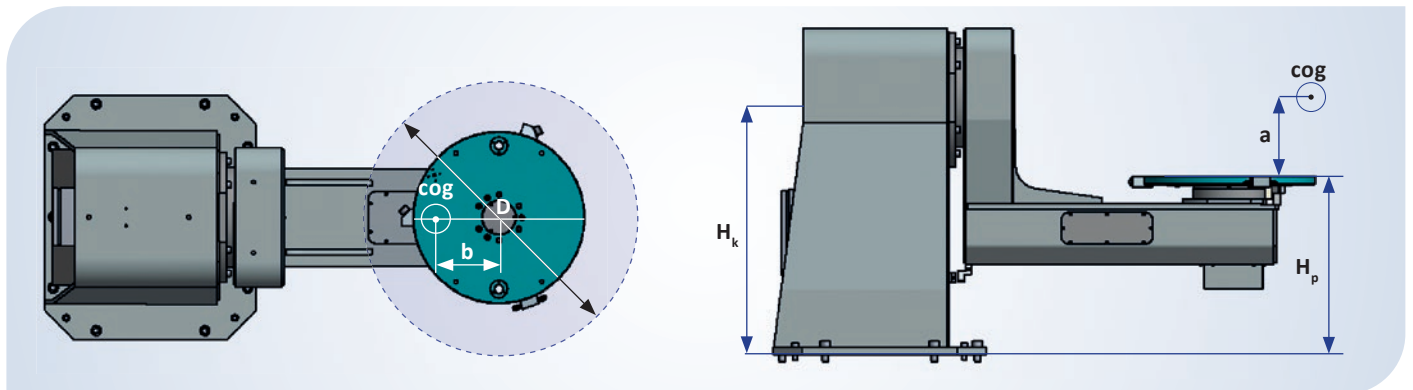


HL-1000

Typ Positionierer	Tragkraft [kg]			Eigengewicht [kg]	D max. Durch- messer [mm]	H <sub>p</sub> [mm]	H <sub>k</sub> [mm]	Drehbereich [°]		max. Nenn- drehmoment* Drehachse von – bis [Nm]	max. Nenn- drehmoment* Kippachse von – bis [Nm]
	250	500	1.000					Drehachse	Kippachse		
HL-500	●	–	–	445	1.200	895	618	endlos	± 90	1.820 bis 1.960	980 bis 1.120
HL-750	●	●	–	755	1.000	895	540	endlos	± 90	2.470 bis 2.560	1.850 bis 2.200

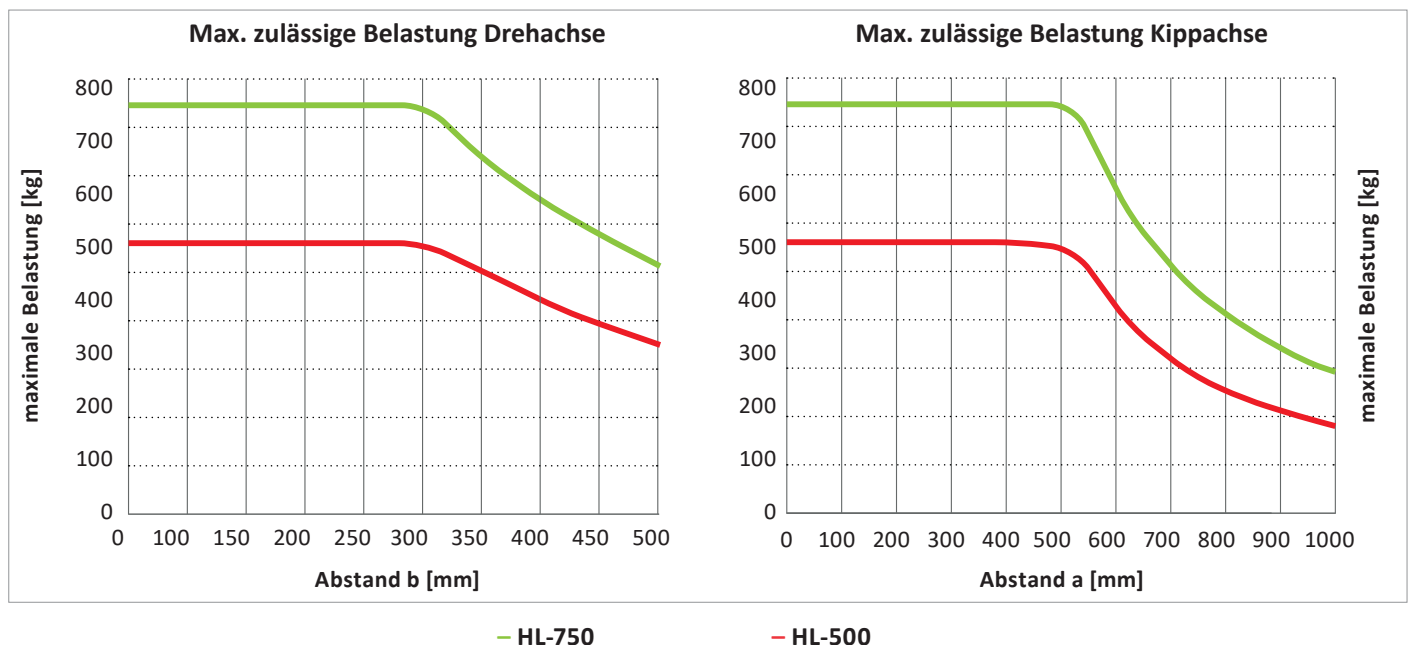
\* abhängig von Motortyp (Roboterhersteller)  
● verfügbar – nicht verfügbar/relevant

alle gängigen Roboterfabrikate können verwendet werden



H<sub>p</sub>: Höhe Planscheibe bei senkrechter Kippachse  
H<sub>k</sub>: Höhe Kippachse  
D: < H<sub>k</sub> max. möglicher Vorrichtung- oder  
Werkstück-Störkreis

b: Abstand Planscheiben-Mitte – cog  
a: Abstand Planscheibe – cog  
cog: center of gravity – Masseschwerpunkt



IPG Laser GmbH  
Bereich Automation

Kammerfeldstraße 1  
D-85391 Allershausen  
phone +49 8166 99277 0

automation@ipgphotonics.com  
www.robot-concept.eu  
www.ipgphotonics.com

Die im vorliegenden Datenblatt abgebildeten Darstellungen, Diagramme und technischen Informationen über die Beschaffenheit der Produkte sind unverbindlich und stellen keine Zusicherung von Eigenschaften dar. Die Daten dienen lediglich Informationszwecken – technische und optische Änderungen vorbehalten. Technische Daten der Produktspezifikation können im Verbund eines Gesamtsystems durch aufgabenspezifische und/oder konzeptionelle Rahmenbedingungen abweichen. Die für den Umfang unserer Lieferungen und Leistungen zugesicherten Eigenschaften sowie die im Rahmen der Produkthaftung maßgeblichen Informationen entnehmen Sie bitte den entsprechenden Produkt-Dokumentationen.

The Power to Transform®

© IPG Laser GmbH, 2020